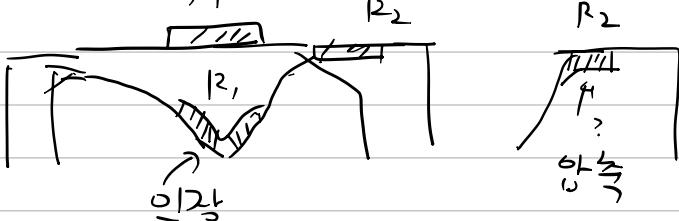


$R_1$  : 일정한 값,  $R_2$ 는

$R_2 = \frac{0.5L}{\rho} \times 2\pi r^2$  일정

$R_1$

$R_2$



$R_2$

일정

$R_1, R_2$ 는 half bridge이  $\sigma_2$ 로,  $Z$ 를 갖기 때문에

$$V_{out} = \frac{1}{4} E \pi \epsilon_f (\sigma_{1y} - \sigma_{1x})$$

유량 센서, flow sensors. base 408

유량 센서는 물이나 유체가 흐르는지를 측정 중인

측정 원리에 대해서는 정리 필요.

### 1. 배경. 유리

1) 기초적인 유리  $\rightarrow$  질량 보존 법칙      입자전류 = 출입 입자

$$\frac{dM_{in}}{dt} = \frac{dM_{out}}{dt}$$

2) 유동 비율, 속도 비율, 유속은 같은 속도로

유체 내에서 느리거나 (미세한) 흐르는 속도를 의미

3) 그림 창조       $A = \text{도장 면적 } \times \text{ 통과하는 } -1\text{m 배치 높이}$   
 (증가된 시간  $\Delta t$ )

$$A = \frac{V}{\Delta t} = \int \frac{\Delta x}{\Delta t} dA = \int v dA$$

$\Delta t$  : 시간이 지나 변화한 거 암률, 넓이로  $V$ 의 변화

평균 속도  $v_a$ 를 정의  $v_a = \int v dA / A$  [m/s]

평균 속도  $\times$  단면적 = 유속 flow rate ( $m^3/s$ )

$A v_a = \int v dA$ , 유량 센서는 보통  $v_a$ 를 측정.

$A$ (단면적)는 빠야  $V$ 를 알 수 있음.

## 2. 측정 방법이 따른 센서 종류

### 1) 압력 구배 기법

① 베이어의 방정식 적용  $P + \frac{1}{2} \rho V^2 + \rho g h = \text{constant}$ .

비단조성, 비정상 유동에 적용

$$Q = C A \sqrt{\Delta P} \quad A : \text{측정부 단면적}, \Delta P : \text{압력 차이}$$

$Q$  : flow rate [ $m^3/s$ ]

$\Delta P$ 를 구하기 위해 ( $C_p, C_{tr}$  및 회로 사용)  $\rightarrow$  전압 차이

### 2) 온전학 센서

① 유체에 이온질(mwk)을 흘림, 이온질 속도 측정

② 이온질은 높이 어려움  $\Rightarrow$  면적 대비

③ 흐름 유속 계, 3단 면적 풍속계 등이 있음

④ 흐름 유속 계 측정 구하기  $\rightarrow$  가로수 구속이 되는 영역 측정

$$V_{out} = (R) \sqrt{\frac{k \nabla V \Delta t}{R}} \quad k : \text{정수}, R : V_{out} \text{ 측정}$$

온전학 탐침이서 백색으로 개선

$\rightarrow$  감지부 넓이  $\rightarrow$  주파수 증강

기판 온전도 낮아  $\rightarrow$  감지부 축소

센서 구조 선택 후 넓이, 세로 조절.

⑤ 3단 열 풍속계. → 기체에도 적응 가능

거량 2개, 하터로 하터가 유체를 얼마나 데우는지  $\frac{V_f}{V_s}$

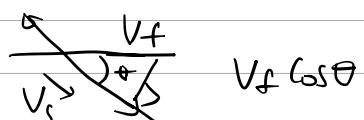
$$V = \frac{k}{P} \left( \frac{d\theta}{dt} - \frac{1}{t_s + f} \right)^{1.87} \rightarrow V = k \left( \frac{d\theta}{dt} - \frac{1}{t_s + f} \right)^{k''} \text{의식}$$

오도 측정으로는 RTD (거량 병속) 적용.

3) 초음파 센서 → 송수신기로 시간차이, 주파수 차이로 뉴턴 측정

① 그림 창조 (시간 측정)

$$\Delta T = T_1 - T_2$$



$$= D / V_s - V_f \cos \theta - D / V_s + V_f \cos \theta$$

$$\approx 1/V_s^2 \times 2DV_f \cos \theta \quad V_s : \frac{D}{2} \quad V_f : \frac{\pi D}{4}$$

② 도플러 현상 적용 → 주파수 이동

$$\Delta f = f_s - f_r \quad f_r = \frac{V_s + V_f}{V_s - V_f} f_s$$

$$\Delta f = \frac{2f_s V}{4V_s} = kV \cdot \text{현상으로 정리.}$$

\* 도플러 현상 적용시 단위 시간 하면 time delay 적용!

4) 전자기 센서 & 자기를 듣고 전도성 유체에

전압을 걸어줌 → 기관에서 측정

$$V = 2\alpha \beta V = kV$$

(보드 계기 기호)

4) 전자온기 적량 유동센서

동양식 확장. 유동의 높이에 따라 차이를 측정

질량을 적절히 측정 → 대량 한 유체 측정

3) 가설의 비율이 비슷 → 여러 헤드라인 측정 가능하여  
변경도?에 허리.

### 4) 먼저, 연기 강조하기

#### ① 연기 이론화 측정기

연기를 이론화 시켜 전방향 측정 기제 개발시도.

#### ② 강조하기

연기가 쓰레기는 특징 사용.