

Sensor handbook 524 page

온도 측정시 시간 고려

가정 조건 \Rightarrow 센서와 주변 환경 열교환이 극히 작을 경우 $V_s \rightarrow \infty \Rightarrow T_s \rightarrow T_B$

② 센서는 복소함수(복소) 목적 온도가 변하기 쉬운 경우

$$dQ = \alpha_1 (T_B - T_s) dt$$

\hookrightarrow 열량은 계통과 센서의 온도 차이의 기하급수적 α_1 만큼 보정 하여 비례한다

$$dQ = mc dT_s \quad T_B \text{는 일정, } T_s \text{는 측정될}$$

\hookrightarrow 센서의 질량, 비열이 m, c 일 경우
센서가 흡수한 열량

$$\text{즉 식을 합쳐 } \alpha_1 (T_B - T_s) dt = mc dT_s$$

\hookrightarrow 미분방정식 형태

$$\text{센서의 열 시간 상수 } \tau_T \text{ (time } \tau) = \frac{mc}{\alpha_1}$$

$$\frac{\alpha_1 dt}{mc} = \frac{1}{T_B - T_s} dT_s = \frac{1}{\tau_T} dt$$

시간 + 온도의 관계

$$\text{조건. } u = T_B - T_s \quad \frac{du}{dT_s} = -1$$

$$du = -dT_s$$

$$\int \frac{1}{u} - du = \int \frac{1}{\tau_T} dt = \frac{1}{\tau_T} t$$

$$-\int \frac{1}{u} du = -\ln u + C \quad \int$$

$$-\ln u + C = \frac{1}{\tau_T} t \quad -\ln u = t - C$$

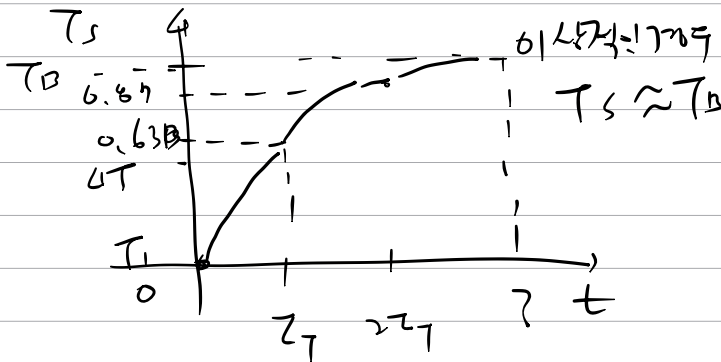
$$\ln u = \frac{-t}{\tau_T} + C \quad e^{-\frac{t}{\tau_T}} \cdot e^C = u = T_B - T_S$$

$$T_S = T_B - C_0 e^{-\frac{t}{\tau_T}} \quad t=0 \text{ 일 때 } T_S = T_A$$

$$T_A = T_B - C_0 \quad C_0 = T_B - T_A$$

$$\Rightarrow T_S = T_B - \Delta T e^{-\frac{1}{\tau_T} t}$$

이제 그래프를 그려보겠습니다



$$t = \tau_T \Rightarrow$$

$$T_B = (T_B - T_S) \times 0.36$$

$$\rightarrow \Delta T \times 0.36$$

$$T_S = T_B - 0.36 T_B + 0.36 T_S$$

$$t = \tau_T \text{ 일 때 } T_S = T_B - \Delta T \times 0.36$$

$$t = 2\tau_T \text{ 일 때 } T_S = T_B - \Delta T \times 0.13$$

$$t = 10\tau_T \rightarrow T_S = T_B - \Delta T e^{-10} \rightarrow 4.53\% \times \Delta T$$

실제라면 $v_2 \rightarrow \infty \times$

~~$$Z_T = \frac{mC}{1 + \frac{v_1}{v_2}}$$~~

~~$$T_S = T_B - \Delta T e^{-\frac{t}{Z_T}} \quad t = 10 Z_T \text{ 정도}$$~~

$$Z_T' = \frac{mC v_1}{1 + \frac{v_1}{v_2}} \quad Z_T = mC v_1$$

$$T_S = T_B - \Delta T e^{-\frac{t}{Z_T'}} \quad t = 10 Z_T \text{ 정도}$$

$$T_S = T_B - \Delta T e^{-\frac{10 Z_T}{Z_T'} \times \frac{1}{1 + \frac{v_1}{v_2}}} = \dots e^{-\frac{10}{1 + \frac{v_1}{v_2}}}$$

$$v_1 = v_2 \text{ 라면 } e^{-t} \approx 6.74 \times 10^{-3}$$

그렇다면 $v_2 \neq \infty$ 라면 최단종료도 T_S 는 거의

T_B 에 도달할 수 없게 된다

조금 더 길게 생각해 보면 T_B 의 열적 평상이

각각 다른, 순서대로 불림과 동시에 T_B 는 모든 불림을

받게 된다.

저저이스터 온도 측정 모듈

저저이 저저이 $\pm 0.1\%$ sensor handbook

thermistors 는 thermal + resistor 를 합한 단어.

비선형 특성이 높음.

식판 (탄수) 모듈, Fundan 모듈, 스테인리스 모듈

3개가 있음

Zero 전압을 사용 \rightarrow 4 전류가 흐르는 데는 변드 회

외회 온도가 온도가 맞음

1. 탄수 모듈 식

식판과 탄수는 식으로 표현

$$\ln R(T) \approx A + \frac{\beta}{T} \quad T_0 \rightarrow R_0$$

$$\ln R_0 = A + \frac{\beta}{T_0} \quad A = \ln R_0 - \frac{\beta}{T_0}$$

$$\ln R_T = \ln R_0 - \frac{\beta}{T_0} + \frac{\beta}{T}$$

$$\ln \frac{R_T}{R_0} = -\beta \left(\frac{1}{T_0} - \frac{1}{T} \right)$$

$$R_T = R_0 e^{-\beta \left(\frac{1}{T_0} - \frac{1}{T} \right)} \quad \text{식으로 정리}$$

R_0, T_0 한 점을 볼 때 사용 가능

\rightarrow 보정시 1점이 필요.

β 값은 이미 알고 있는 값을

$$T = \left(\frac{1}{T_0} + \frac{\ln \frac{R_T}{R_0}}{\beta} \right)^{-1}$$

이 T를 알 수 있음